

# T-дуалност у слабо закривљеном простор-времену

Љубица Давидовић, Бојан Николић и Бранислав Саздовић

Институт за физику  
Универзитет у Београду, Србија  
[www.ipb.ac.rs](http://www.ipb.ac.rs)

Дивчибаре  
септембар 2013

## Садржај

- ▶ Затворена струна у слабо закривљеном простор-времену
- ▶ Процедура Т-дуализације
- ▶ Т-дуална теорија
- ▶ Парцијална Т-дуализација
- ▶ Некомутативност

## Струна у слабо закривљеном простор-времену

- ▶ Дејство за затворену струну са конформним градијентним условом  $g_{\alpha\beta} = e^{2F} \eta_{\alpha\beta}$

$$S[x] = \kappa \int_{\Sigma} d^2\xi \partial_+ x^\mu \Pi_{+\mu\nu}[x] \partial_- x^\nu, \quad \partial_{\pm} = \partial_\tau \pm \partial_\sigma$$

- ▶ Позадинска поља: метрички тензор  $G_{\mu\nu} = G_{\nu\mu}$  и Калб-Рамондово поље  $B_{\mu\nu} = -B_{\nu\mu}$

$$\Pi_{\pm\mu\nu}[x] = B_{\mu\nu}[x] \pm \frac{1}{2}G_{\mu\nu}[x]$$

- ▶ Просторно-временске једначине кретања

$$R_{\mu\nu} - \frac{1}{4}B_{\mu\rho\sigma}B_{\nu}^{\rho\sigma} = 0, \quad D_\rho B^\rho{}_{\mu\nu} = 0$$

- ▶ Слабо закривљено простор-време

$$G_{\mu\nu}[x] = \text{const}, \quad B_{\mu\nu}[x] = b_{\mu\nu} + \frac{1}{3}B_{\mu\nu\rho}x^\rho, \quad b_{\mu\nu}, B_{\mu\nu\rho} = \text{const}$$

## Уопштена Бушерова процедура

- ▶ Локализовати глобалну симетрију  $\delta x^\mu = \lambda^\mu = const$
- ▶ Увести градијентна поља  $v_\alpha^\mu$
- ▶ Заменити обичне изводе коваријантним изводима

$$\partial_\alpha x^\mu \rightarrow D_\alpha x^\mu = \partial_\alpha x^\mu + v_\alpha^\mu$$

- ▶ Наметнути закон трансформације градијентним пољима

$$\delta v_\alpha^\mu = -\partial_\alpha \lambda^\mu, \quad (\lambda^\mu = \lambda^\mu(\tau, \sigma))$$

- ▶ Заменити координату  $x^\mu$  инваријантном координатом

$$\Delta x_{inv}^\mu \equiv \int_P d\xi^\alpha D_\alpha x^\mu = x^\mu - x^\mu(\xi_0) + \Delta V^\mu,$$

где је

$$\Delta V^\mu \equiv \int_P d\xi^\alpha v_\alpha^\mu$$

## Уопштена Бушерова процедура

- ▶ Захтевати еквивалентност са почетном теоријом
- ▶ Јачина градијентних поља

$$F_{\alpha\beta}^{\mu} \equiv \partial_{\alpha} v_{\beta}^{\mu} - \partial_{\beta} v_{\alpha}^{\mu}$$

мора бити нулта

- ▶ Додати члан са Лагранжевим множитељем  $y_{\mu}$  у Лагранжијан
- ▶ Градијентно инваријантно дејство

$$S_{inv} = \kappa \int d^2\xi \left[ D_+ x^{\mu} \Pi_{+\mu\nu} [\Delta x_{inv}] D_- x^{\nu} + \frac{1}{2} (v_+^{\mu} \partial_- y_{\mu} - v_-^{\mu} \partial_+ y_{\mu}) \right]$$

- ▶ Фиксирати градијентни услов  $x^{\mu}(\xi) = x^{\mu}(\xi_0)$
- ▶ Дејство са фиксираним градијентним условом

$$S_{fix}[y, v_{\pm}] = \kappa \int d^2\xi \left[ v_+^{\mu} \Pi_{+\mu\nu} [\Delta V] v_-^{\nu} + \frac{1}{2} (v_+^{\mu} \partial_- y_{\mu} - v_-^{\mu} \partial_+ y_{\mu}) \right]$$


## Једначине кретања за дејство са фиксираним градијентним условом

- ▶ Коначни део

$$\Pi_{0+\mu\nu} v_-^{(0)\nu} + \frac{1}{2} \partial_- y_\mu^{(0)} = 0$$

$$\Pi_{0-\mu\nu} v_+^{(0)\nu} + \frac{1}{2} \partial_+ y_\mu^{(0)} = 0$$

$$\partial_+ v_-^{(0)\mu} - \partial_- v_+^{(0)\mu} = 0$$

- ▶ Бесконачно мали део

$$h_{\mu\nu} [\Delta V^{(0)}] v_-^{(0)\nu} + \Pi_{0+\mu\nu} v_-^{(1)\nu} + \frac{1}{2} \partial_- y_\mu^{(1)} = \beta_\mu^+ [V^{(0)}]$$

$$h_{\mu\nu} [\Delta V^{(0)}] v_+^{(0)\nu} + \Pi_{0-\mu\nu} v_+^{(1)\nu} + \frac{1}{2} \partial_+ y_\mu^{(1)} = -\beta_\mu^- [V^{(0)}]$$

$$\partial_+ v_-^{(1)\mu} - \partial_- v_+^{(1)\mu} = 0, \quad \beta_\mu^\pm [x] = \mp \frac{1}{2} h_{\mu\nu} [x] \partial_\mp x^\nu.$$

## Повратак на полазну теорију

- ▶ Решење једначине кретања  $v_{\pm}^{\mu} = \partial_{\pm}x^{\mu}$
- ▶ Аргумент позадинских поља

$$\Delta V^{\mu}(\xi) = \int_P d\xi^{\alpha} v_{\alpha}^{\mu} = x^{\mu}(\xi) - x^{\mu}(\xi_0)$$

- ▶ Једначина кретања

$$\partial_{+} \left[ \Pi_{+\mu\nu} [\Delta x^{(0)}] \partial_{-} x^{\nu} - \beta_{\mu}^{+} [x^{(0)}] \right] - \partial_{-} \left[ \Pi_{-\mu\nu} [\Delta x^{(0)}] \partial_{+} x^{\nu} + \beta_{\mu}^{-} [x^{(0)}] \right] = 0$$

- ▶ Дејство

$$S_{fix}[v_{\pm} = \partial_{\pm}x] = \kappa \int d^2\xi \partial_{+}x^{\mu} \Pi_{+\mu\nu}[x] \partial_{-}x^{\nu}$$

## Т-дуално дејство

- ▶ Решење једначине кретања

$$\nu_{\pm}^{\mu}[y] = -\kappa \Theta_{\pm}^{\mu\nu} [\Delta V^{(0)}] \partial_{\pm} y_{\nu} \mp 2\kappa \Theta_{0\pm}^{\mu\nu} \beta_{\nu}^{\mp} [V^{(0)}]$$

$$\Theta_{\pm}^{\mu\nu}[x] = -\frac{2}{\kappa} \left( G_E^{-1}[x] \Pi_{\pm}[x] G^{-1} \right)^{\mu\nu}$$

- ▶ Једначина кретања Т-дуалне теорије

$$\begin{aligned} & \partial_+ \left[ \Theta_-^{\mu\nu} [\Delta V^{(0)}] \partial_- y_{\nu} - 2\Theta_{0-}^{\mu\nu} \beta_{\nu}^+ [V^{(0)}] \right] \\ & - \partial_- \left[ \Theta_+^{\mu\nu} [\Delta V^{(0)}] \partial_+ y_{\nu} + 2\Theta_{0+}^{\mu\nu} \beta_{\nu}^- [V^{(0)}] \right] = 0 \end{aligned}$$

- ▶ Т-дуално дејство

$${}^*S[y, \Delta \tilde{y}] = \frac{\kappa^2}{2} \int d\xi^2 \partial_+ y_{\mu} \Theta_-^{\mu\nu} [\Delta V^{(0)}] \partial_- y_{\nu},$$

где је  $\Delta V^{(0)\mu} = -\kappa \theta_0^{\mu\nu} \Delta y_{\nu} + (g^{-1})^{\mu\nu} \Delta \tilde{y}_{\nu}$  и

$$\Delta y_{\nu} = \int_P (d\tau \dot{y} + d\sigma y'), \quad \Delta \tilde{y} \equiv \int_P (d\tau \dot{y}' + d\sigma \dot{\tilde{y}}).$$

## T<sub>0</sub>-дуалност

- ▶ простор-време Минковског  $G_{\mu\nu} \rightarrow \eta_{\mu\nu}$ ,  $B_{\mu\nu} \rightarrow 0$
- ▶ решење једначина кретања  $v_{\pm}^{(0)\mu} = \pm \eta^{\mu\nu} \partial_{\pm} y_{\nu}$
- ▶ T<sub>0</sub>-дуално дејство

$${}^*S[y] = \frac{\kappa}{2} \int d^2\xi \, \eta^{\mu\nu} \partial_+ y_{\mu} \partial_- y_{\nu}$$

- ▶ линијски интеграл градијентних поља  $\Delta V^{(0)\mu} = \eta^{\mu\nu} \Delta \tilde{y}_{\nu}$
- ▶ Т-дуална координата

$$\Delta \tilde{y}_{\mu} \equiv \int_P d\xi^{\alpha} \varepsilon_{\alpha}^{\beta} \partial_{\beta} y^{\mu} = \int_P (d\tau y'_{\mu} + d\sigma \dot{y}_{\mu}) = \tilde{y}_{\mu}(\xi) - \tilde{y}_{\mu}(\xi_0)$$

- ▶ T<sub>0</sub>-дуална једначина кретања  $\partial_+ \partial_- y_{\mu} = 0$  има решење  $y_{\mu} = y_{+\mu}(\xi^+) + y_{-\mu}(\xi^-)$
- ▶ T<sub>0</sub>-дуална координата постаје  $\tilde{y}_{\mu} = y_{+\mu}(\xi^+) - y_{-\mu}(\xi^-)$  што је познати облик за Т-дуалну координату у тривијалном простор-времену

## $T_1$ -дуалност

- ▶ равно простор-време  $G_{\mu\nu}[x] \rightarrow G_{\mu\nu}, \quad B_{\mu\nu}[x] \rightarrow b_{\mu\nu}$
- ▶ полазна, ефективна и Т-дуална позадинска поља

$$\Pi_{\pm\mu\nu}[x] \rightarrow \Pi_{0\pm\mu\nu} \equiv b_{\mu\nu} \pm \frac{1}{2}G_{\mu\nu}$$

$$G_{\mu\nu}^E[x] \rightarrow g_{\mu\nu} \equiv [G - 4bG^{-1}b]_{\mu\nu}$$

$$\theta^{\mu\nu}[x] \rightarrow \theta_0^{\mu\nu} \equiv -\frac{2}{\kappa}[g^{-1}bG^{-1}]^{\mu\nu}$$

$$\Theta_{\pm}^{\mu\nu}[x] \rightarrow \Theta_{0\pm}^{\mu\nu} \equiv \theta_0^{\mu\nu} \mp \frac{1}{\kappa}(g^{-1})^{\mu\nu}$$

- ▶ решење једначина кретања  $v_{\pm}^{(1)\mu} = -\kappa \Theta_{0\pm}^{\mu\nu} \partial_{\pm} y_{\nu}$
- ▶  $T_1$ -дуално дејство

$$S[y] = \frac{\kappa^2}{2} \int d^2\xi \, \partial_+ y_{\mu} \Theta_{0-}^{\mu\nu} \partial_- y_{\nu}$$

- ▶ линијски интеграл  $\Delta V^{(1)\mu} = V^{(1)\mu}(\xi) - V^{(1)\mu}(\xi_0)$
- $V^{(1)\mu}(\xi) = -\kappa \theta_0^{\mu\nu} y_{\nu} + (g^{-1})^{\mu\nu} \tilde{y}_{\nu} = (g^{-1})^{\mu\nu} [(2bG^{-1})_{\nu}^{\rho} y_{\rho} + \tilde{y}_{\nu}]$

# Т-дуалне трансформације у слабо закривљеном простор-времену

- ▶ Упоређивање дејстава

$$\partial_{\pm}x^{\mu} \rightarrow \partial_{\pm}y_{\mu}, \quad \Pi_{+\mu\nu}[x] \rightarrow \frac{\kappa}{2}\Theta_{-}^{\mu\nu}[\Delta V]$$

- ▶ Т-дуална позадинска поља

$$\begin{aligned} G_{\mu\nu} &\rightarrow {}^*G^{\mu\nu} = (G_E^{-1})^{\mu\nu}[\Delta V] \\ B_{\mu\nu}[x] &\rightarrow {}^*B^{\mu\nu} = \frac{\kappa}{2}\theta^{\mu\nu}[\Delta V] \\ \Delta V^{\mu}[y] &= -\kappa\theta_0^{\mu\nu}\Delta y_{\nu} + (g^{-1})^{\mu\nu}\Delta\tilde{y}_{\nu} \end{aligned}$$

- ▶ Упоређивање израза за градијентна поља

$$\partial_{\pm}x^{\mu} \cong -\kappa\Theta_{\pm}^{\mu\nu}[\Delta V^{(0)}]\partial_{\pm}y_{\nu} \mp 2\kappa\Theta_{0\pm}^{\mu\nu}\beta_{\nu}^{\mp}[V^{(0)}]$$

## Т-дуализација Т-дуалног дејства

- ▶ Дејство са фиксираним градијентним условом

$${}^*S_{fix}[z, u_{\pm}] = \frac{\kappa}{2} \int d^2\xi \left[ \kappa u_{+\mu} \Theta_-^{\mu\nu} [\Delta V[U]] u_{-\nu} + u_{+\mu} \partial_- z^\mu - u_{-\mu} \partial_+ z^\mu \right]$$

- ▶ Решење једначине кретања  
 $u_{\pm\mu} = -2\Pi_{\mp\mu\nu}[\Delta z^{(0)}] \partial_{\pm} z^{(0)\nu} \mp 2\beta_{\mu}^{\mp}[z^{(0)}]$
- ▶ Једначина кретања за Лагранжев множитељ

$$\partial_+ \left[ \Pi_{+\mu\nu} [\Delta z^{(0)}] \partial_- z^\nu - \beta_\mu^+ [z^{(0)}] \right] - \partial_- \left[ \Pi_{-\mu\nu} [\Delta z^{(0)}] \partial_+ z^\nu + \beta_\mu^- [z^{(0)}] \right] = 0$$

или  $\partial_+ \partial_- z^\mu - B^\mu_{\nu\rho} \partial_+ z^\nu \partial_- z^\rho = 0.$

- ▶ Закон трансформације координата  
 $\partial_{\pm} y_\mu \cong -2\Pi_{\mp\mu\nu}[\Delta z] \partial_{\pm} z^\nu \mp 2\beta_{\mu}^{\mp}[z]$

## Парцијална Т-дуализација

- ▶ Локализовати глобалну симетрију за неке координате

$$\delta x^a = \lambda^a(\tau, \sigma), \quad a = d+1, \dots, D$$

- ▶ Парцијално Т-дуализовано дејство

$$\begin{aligned} S_\pi[x^i, y_a] &= \kappa \int d^2\xi \left[ \partial_+ x^j \bar{\Pi}_{+ij}[x^j, \Delta V^a] \partial_- x^j \right. \\ &+ \frac{\kappa}{2} \partial_+ y_a \bar{\Theta}_-^{ab}[x^j, \Delta V^a] \partial_- y_b \\ &- \kappa \partial_+ x^j \Pi_{+ia}[x^j, \Delta V^a] \bar{\Theta}_-^{ab}[x^j, \Delta V^a] \partial_- y_b \\ &\left. + \kappa \partial_+ y_a \bar{\Theta}_-^{ab}[x^j, \Delta V^a] \Pi_{+bi}[x^j, \Delta V^a] \partial_- x^i \right] \end{aligned}$$

где је  $\bar{\Pi}_{+ij} \equiv \Pi_{+ij} - 2\kappa \Pi_{+ia} \bar{\Theta}_-^{ab} \Pi_{+bj}$  и  $\bar{\Theta}_0^{ab} \equiv -\frac{2}{\kappa} (\bar{g}^{-1})^{ac} \Pi_{0\pm cd} (\bar{G}^{-1})^{db} = \bar{\theta}_0^{ab} \mp \frac{1}{\kappa} (\bar{g}^{-1})^{ab}$ , при чему је  $\bar{G}_{ab} = G_{ab}$  и  $\bar{g}_{ab} = \bar{G}_{ab} - 4b_{ac} (\bar{G}^{-1})^{cd} b_{db}$ .

## Некомутативност

- ▶ Поасонове заграде

$$\{x^\mu(\sigma), x^\nu(\bar{\sigma})\} = 0$$

$$\{x^\mu(\sigma), \pi_\nu(\bar{\sigma})\} = \delta_\nu^\mu \delta(\sigma - \bar{\sigma})$$

$$\{\pi_\mu(\sigma), \pi_\nu(\bar{\sigma})\} = 0$$

- ▶ Комутативне координате се трансформишу у некомутативне координате

$$\{Ty_\mu(\sigma), Ty_\nu(\bar{\sigma})\} = -\frac{1}{\kappa} B_{\mu\nu\rho} [x^\rho(\sigma) - x^\rho(\bar{\sigma})] \theta(\sigma - \bar{\sigma})$$

$$\begin{aligned} \{Tx^\mu(\sigma), Tx^\nu(\bar{\sigma})\} &= -\left[ \frac{1}{\kappa} R^{\mu\nu\rho} \left( y_\rho(\sigma) - y_\rho(\bar{\sigma}) \right) \right. \\ &\quad \left. - \frac{1}{\kappa} \left( \tilde{R}^{\mu\nu\rho} - 4\tilde{Q}^{\mu\nu\rho} \right) \left( \tilde{y}_\rho(\sigma) - \tilde{y}_\rho(\bar{\sigma}) \right) \right] \theta(\sigma - \bar{\sigma}) \end{aligned}$$

## Циљеви

- ▶ Разумети структуру релација некомутативности потпуно Т-дуализоване теорије
- ▶ Наћи релације некомутативности за произвољан сигма модел у ланцу Т-дуалних теорија
- ▶ Наћи везу између ових структура